

邀請函

近年來隨著無人載具蓬勃發展，高品質導航定位成果已成為重要基礎要素之一。為提升國內多元感測器與慣性導航關鍵系統軟硬體技術開發、發展具自主研發之導航系統整合，促進國內無人載具產業發展，國立成功大學測量及空間資訊學系受內政部委託，於 115 年 7 月 29 日假財團法人張榮發基金會國際會議中心辦理「2026 國際精準慣導技術與應用工作坊」。藉由邀請國際專家學者，包含 Marine Thinking、Home Team Science & Technology Agency、Trimble Applanix、Analog Devices Inc.、KLASS Engineering & Solutions Pte. Ltd. 等進行專題演講，分享慣性導航、衛星定位、硬體系統整合、軟體演算法開發、自動駕駛等技術，藉由技術交流協助國內整合無人載具產業提升導航安全，誠摯邀請相關產官學研單位蒞臨參加，進行交流。

2026 國際精準慣導技術與應用工作坊：

- ✧ 時間：115 年 7 月 29 日(星期三)
- ✧ 地點：財團法人張榮發基金會國際會議中心(臺北市中正區中山南路 11 號 10 樓)
- ✧ 本次活動免費參加，並提供公務人員終身學習時數 5 小時，採實體方式辦理，限額 150 名，額滿為止，歡迎踴躍參與

報名方式：

- ✧ 網址：<https://www.hdmap.geomatics.ncku.edu.tw/article-INS2026.html>
- ✧ 報名期間：即日起至 7 月 15 日(星期三)，報名成功將寄信通知

活動聯絡人：

- ✧ 蔡孟倫 先生
- ✧ 電話：06-2081962 分機 27
- ✧ 高精地圖研究發展中心信箱：imap@geomatrics.ncku.edu.tw



國際精準慣導技術與應用工作坊 International Workshop on INS-centric Applications

7/29

topic

speaker

09:00 – 09:20	報到	
09:20 – 09:30	開幕式	
09:30 – 10:30	北美地區無人船之發展趨勢與應用	Kaihui (Ervin) Wang Sales specialist Marine Thinking, Canada
	無人船於海域地形測繪之應用	洪志偉 副總經理 詮華國土測繪股份有限公司
	智慧船舶技術與實績案例分享	廖啟閔 裝備開發組組長 船舶暨海洋產業研發中心
	無人船導航製圖與應用(TBD)	Soon Kah Hol (Ben K. H. SOON) Senior Principal Engineer Home Team Science & Technology Agency
10:30 – 10:40	休息	
10:40 – 11:40	智慧自駕巴士之多感知融合定位與輔助駕駛系統開發	石承恩 工程師 智慧電動車產業服務與人才培育中心
	割草機器人技術發展(TBD)	吳忠侯 副總經理 優式機器人股份有限公司
	自駕巴士發展與應用	林映帆 副總經理 勤崙國際科技股份有限公司
	四足機器人技術發展與應用(TBD)	林詩順 總經理 司圖科技股份有限公司
11:40 – 12:10	綜合討論	
12:10 – 13:30	午餐	
13:30 – 13:40	廠商宣傳	
13:40 – 14:40	High-Precision UAV Navigation: Integrating Trimble CenterPoint RTX and GNSS-Inertial Systems	Ip Wing Lun (Alan Ip) Business Development Manager Trimble Applinix
	Decoding Polar Star: Cross-Tier IMU Benchmarking and Multi-GNSS/INS Integration	章陽中 現場應用工程師 Analog Devices Taiwan
	EGI賦能無人載具應用(TBD)	楊丞勳 總經理 迅聯光電有限公司
	EGI-Empowered Unmanned System Applications for Homeland Security	Dai Zhonghuan Head of Engineering KLASS Engineering & Solutions Pte. Ltd.
14:40 – 14:50	廠商宣傳	
14:50 – 15:10	休息	
15:10 – 16:10	無人機智慧導航與控制系統研發	賴盈誌 教授 國立成功大學
	我國無人機產業發展現況與政策推動作法	林哲賦 廠商服務組副組長 經濟部航太產業發展推動小組
	無人機導航製圖與應用	李志清 博士/執行長 臺灣希望創新股份有限公司
	從慣導到視覺感知： 無人機高精度自動導航與定位製圖實務	李明軒 經理 自強工程顧問有限公司
16:10 – 17:00	綜合討論	